

## **LAMPIRAN**

```

#define SensorPin A1      //pH meter Analog output to Arduino Analog Input 2

#define Offset 0.00        //deviation compensate

#define LED 13

#define samplingInterval 20

#define printInterval 800

#define ArrayLenth 40 //times of collection

int pHArray[ArrayLenth]; //Store the average value of the sensor feedback

int pHArrayIndex=0;

#include <LiquidCrystal_I2C.h>

#include <Wire.h>

#include <LiquidCrystal_I2C.h>

LiquidCrystal_I2C lcd(0x3F, 20,4);

int sensorPin = A0; // pin sensor

int powerPin = 6; // untuk pengganti VCC

int indikator = 8;

int indikator2 = 9;

int air = 10;

void setup(void)

{

// jadikan pin power sebagai output

lcd.begin();

pinMode(LED,OUTPUT);

lcd.setCursor (1,0);

```

```
lcd.print("OTOMATISASI");

lcd.setCursor (1,1);

lcd.print("KEBUTUHAN AIR");

delay(2000);

lcd.clear();

lcd.setCursor(1,0);

lcd.print ("MUHAMAD YUDI");

lcd.setCursor (1,1);

lcd.print("STMIK ATMALUHUR");

delay (3000);

lcd.clear();

lcd.setCursor (1,2);

lcd.print ("Reading Sensor.....");

delay (8000);

lcd.clear();

pinMode(powerPin, OUTPUT);

pinMode(indikator, OUTPUT);

pinMode(indikator2, OUTPUT);

// default bernilai LOW

digitalWrite(powerPin, LOW);

// mulai komunikasi serial

Serial.begin(9600);

}

void loop(void) {
```

```

static unsigned long samplingTime = millis();

static unsigned long printTime = millis();

static float pHValue,voltage;

if(millis()-samplingTime > samplingInterval)

{

    pHArray[pHArrayIndex++]=analogRead(SensorPin);

    if(pHArrayIndex==ArrayLenth)pHArrayIndex=0;

    voltage = avergearray(pHArray, ArrayLenth)*5.0/1024;

    pHValue = 3.5*voltage+Offset;

    samplingTime=millis();

}

if(millis() - printTime > printInterval) //Every 800 milliseconds, print a numerical,
convert the state of the LED indicator

{

    lcd.setCursor(1,0);

    lcd.print("kelembaban: ");

    lcd.print(bacaSensor());

    Serial.print("Voltage:");

    Serial.print(voltage,2);

    lcd.setCursor(0,2);

    lcd.print(" PH Air: ");

    lcd.print(pHValue,2);

    Serial.print (pHValue,2);

    digitalWrite(LED,digitalRead(LED)^1);

    printTime=millis();

}

```

```
if (bacaSensor() > 400)
{
    lcd.setCursor(1,0);
    lcd.print("kelembaban: ");
    lcd.print(bacaSensor());
    lcd.setCursor (1,1);
    lcd.print("Normal");
    // lcd.setCursor (1,3);
    // lcd.print("My Project")
    digitalWrite (indikator2, HIGH);
}

else
{
    lcd.setCursor(1,0);
    lcd.print("kelembaban: ");
    lcd.print(bacaSensor());
    lcd.setCursor (1,1);
    digitalWrite (indikator2, LOW);
    lcd.print("Kurang Air   ");
    // lcd.setCursor (1,3);
    // lcd.print("My Project");
}

// baca setiap 5 detik
// delay(5000);
}
```

```
int bacaSensor() {  
    // hidupkan power  
    digitalWrite(powerPin, HIGH);  
  
    delay(500);  
  
    // baca nilai analog dari sensor  
  
    int nilaiSensor = analogRead(sensorPin);  
  
    digitalWrite(powerPin, LOW);  
  
    // makin lembab maka makin tinggi nilai outputnya  
  
    return 1023 - nilaiSensor;  
}  
  
double avergearray(int* arr, int number){  
  
    int i;  
  
    int max,min;  
  
    double avg;  
  
    long amount=0;  
  
    if(number<=0){  
  
        Serial.println("Error number for the array to avraging!/n");  
  
        return 0;  
    }  
  
    if(number<5){ //less than 5, calculated directly statistics  
  
        for(i=0;i<number;i++){  
  
            amount+=arr[i];  
        }  
  
        avg = amount/number;  
  
        return avg;  
    }
```

```
 }else{
    if(arr[0]<arr[1]){
        min = arr[0];max=arr[1];
    }
    else{
        min=arr[1];max=arr[0];
    }
    for(i=2;i<number;i++){
        if(arr[i]<min){
            amount+=min;      //arr<min
            min=arr[i];
        }else {
            if(arr[i]>max){
                amount+=max;  //arr>max
                max=arr[i];
            }else{
                amount+=arr[i]; //min<=arr<=max
            }
        }
    }/if
 }//for
 avg = (double)amount/(number-2);
 }//if
 return avg;
 }
```



Sekolah Tinggi Manajemen Informatika & Komputer  
**(S T M I K) Atma Luhur**  
**KARTU KONSULTASI BIMBINGAN SKRIPSI**

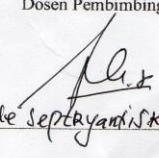
NIM : 1311500048  
Nama : MUHAMAD YUDI  
Jurusan : TEKNIK INFORMATIKA  
No. Handphone : .....  
Semester : GENAP... Tahun Akademik 2016/2017  
Dosen Pembimbing : ADE SEPTRIYANTI, S.KOM, M.T  
Judul Skripsi : .....



No	Tanggal	Uraian	Paraf Pembimbing
1	10/4-17	Bab I, Bab II	Ade
2	16/4-17	Bab I	Ade
3	25/4-17	Bab I, Bab II	Ade
4	5/5-17	Bab II	Ade
5	20/5-17	Bab II, Bab III	Ade
6	29/5-17	Bab III	Ade
7	1/6-17	Bab IV	Ade
8.	12/6-17	Bab V, Bab VI, Demo alat	Ade
9.	19/6-17	Demo alat	Ade
10.	26/6-17	Demo alat	Ade
11.	3/7-17	Demo alat	Ade
12.	8/7-17	Demo alat	Ade

Mahasiswa diatas telah melakukan bimbingan dengan jumlah materi yang telah mencukupi untuk disidangkan.

Dosen Pembimbing

  
(Ade Septriyanti, S.Kom, M.T.)

Pangkalpinang, 10 Juli 2017

Mahasiswa

  
(Muhamad Yudi)



**STMIK ATMA LUHUR PANGKALPINANG**  
**Jln. Jend. Sudirman – Selindung Lama**  
**Pangkalpinang**  
**Propinsi Kepulauan Bangka Belitung**

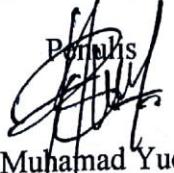


**BIODATA PENULIS SKRIPSI**

Pendadarlan/lulus Tanggal : 07 Agustus 2017  
Wisuda Tanggal :

NIM	: 1311500048
Nama	: Muhamad Yudi
Jenis Kelamin	: Pria
Tempat & Tanggal lahir	: pangkalpinang, 20 juni 1995
Status	: Belum Nikah
Agama	: Islam
Program Studi	: Teknik Informatika
Pekerjaan saat ini	: -
Alamat	: Jln Prajurit KKO Usman RT 002/RW 001, Kecamatan Pangkalbalam, Kota Pangkalpinang
No Telpon / HP	: 081949479044
Nama Ayah	: Nana Miang
Nama Ibu	: Nuryani
Pekerjaan Ayah	: Buruh harian
Pekerjaan Ibu	: Ibu Rumah Tangga
Alamat Orang Tua	: Jln Prajurit KKO Usman RT 002/RW 001, Kecamatan Pangkalbalam, Kota Pangkalpinang
Judul Skripsi	: Rancang Bangun Alat Pemenuhan Kebutuhan Air Pada Tanaman Cabai Menggunakan Ph Dan Kelembaban Sensor Dengan Sistem Terintegrasi Berbasis Mikrokontroler
Dosen Pembimbing	: Ade Septryanti, S.Kom., M.T

Pangkalpinang, 07/agustus 2017

  
Penulis  
Muhamad Yudi