

BAB V

PENUTUP

5.1 Kesimpulan

Dari hasil penelitian dan pembahasan tentang Alat Pemberi Makan Ternak Ayam Secara Otomatis Berbasis Mikrokontroler Arduino ATmega328 dapat disimpulkan bahwa:

1. Pembacaan pengaturan RTC sama dengan waktu yang ada pada jam laptop, RTC akan memberikan sinyal ke motor *servo* setiap jam 07.00 dan 17.00 WIB.
2. Ketika waktu-nya makan, LCD akan menampilkan “saatnya memberi pakan” dan Motor *servo* akan terbuka, kemudian motor *servo* akan tertutup. *Servo* bergerak di *setting* 2 kali.
3. *Relay* akan menghidupkan bola lampu Ketika pakan diberikan dan akan Kembali mati. bola lampu ini berfungsi untuk memberikan penerangan pada ayam.

5.2 Saran

Diharapkan alat ini dapat lebih dikembangkan lagi, baik dari segi fungsi maupun aplikasi serta implementasi yang lebih baik dan luas, seperti :

1. Dilakukan penyempurnaan pada desain, *hardware* mikrokontrollernya agar hasil yang diinginkan lebih sempurna.
2. Pengembangan selanjutnya dapat ditambahkan dengan ukuran penyimpanan makanan ayam yang lebih besar supaya pakan ayam dapat diberikan untuk waktu yang lama.
3. Pada perancangan selanjutnya disarankan agar menggunakan aplikasi yang dapat memonitoring data-data yang dihasilkan oleh sistem, baik melalui aplikasi android, maupun menggunakan aplikasi lainnya.